

Devoir libre n°5

Correction

Exercice : 1

1. (i) u est de rang 1 donc $\text{Im}u \cap \ker u$ est un sous-espace vectoriel de dimension 0 ou 1.
- Si $\dim \text{Im}u \cap \ker u = 0$, alors $\text{Im}u \cap \ker u = \{0\}$ et d'après le théorème du rang, on a $E = \text{Im}u \oplus \ker u$.
 - Si $\dim \text{Im}u \cap \ker u = 1$, alors $\text{Im}u \cap \ker u = \text{Im}u$ et on a $\text{Im}u \subset \ker u$.
- (ii) Le vecteur e est non nul, donc (e) est une famille libre de l'espace vectoriel de dimension finie E . On peut la compléter en une base de E par le théorème de la base incomplète. $e \in \ker u$, donc dans une telle base, la première colonne de la matrice de u sera nulle. et toutes les autres colonnes seront dans $\text{Im}u$ donc colinéaires à e d'où une matrice de la forme

$$\begin{pmatrix} 0 & a_2 & \dots & a_n \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

La trace de cette matrice est nulle donc dans le cas où $\text{Im}u \subset \ker u$ on a bien $\text{tr} u = 0$.

- (iii) u est de rang 1 donc 0 est valeur propre de u et $E_0 = \ker u$ est de dimension $n - 1$.
- a) \Rightarrow b) u est diagonalisable et $\dim E_0 = n - 1$ donc il existe une seconde valeur propre α avec $\dim E_\alpha = 1$.

Dans une base adaptée à la somme directe $E = E_\alpha \oplus E_0$ la matrice de u est

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

On remarque sur la matrice que $\text{Im}u = E_\alpha$. On a donc bien $E = \text{Im}u \oplus \ker u$

b) \Rightarrow c) et a)

$\text{Im}u$ est un sous-espace vectoriel de dimension 1, soit e un vecteur générateur de $\text{Im}u$. $u(e) \in \text{Im}u$ donc $u(e)$ est colinéaire à e : il existe un réel α tel que $u(e) = \alpha \cdot e$, de plus, comme $\text{Im}u$ et $\ker u$ sont en somme directe, $e \notin \ker u$ et $\alpha \neq 0$. Dans une base adaptée à la somme directe $E = \text{Im}u \oplus \ker u$ la matrice de u est

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

On a donc $\text{tr} u = \alpha \neq 0$ et u diagonalisable

c) \Rightarrow b) On suppose que $\text{tr}(u) \neq 0$. De la question (ii), on déduit que $\text{Im}u \not\subset \ker u$ puis de la question (i), on déduit $E = \text{Im}u \oplus \ker u$

2. (i) F_A est une application de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans \mathbb{C} et $\forall (X, Y) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})^2, \forall \lambda \in \mathbb{C}$, on a :

$$F_A(X + \lambda Y) = F_A(X) + \lambda F_A(Y).$$

(linéarité de la trace et bilinéarité du produit matriciel.)

F_A est donc une forme linéaire sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$

(ii) $\forall (A, B) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})^2, \quad \forall \lambda \in \mathbb{C},$ on a :

$$F_{A+\lambda B} = F_A + \lambda F_B.$$

F est donc une application linéaire

(iii) AE_{ij} est la matrice dont la jème colonne est égale à la ième colonne de A et dont toutes les autres colonnes sont nulles. Sa trace est donc égale à a_{ji} :

$$F_A(E_{ij}) = a_{ji}.$$

Si F_A est nulle, alors, pour tout $(i, j), a_{ji} = F_A(E_{ij}) = 0$. La matrice A est donc nulle, on en déduit que F est injective

(iv) F est une application linéaire injective de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})^*$ et $\dim \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) = \dim \mathcal{M}_n(\mathbb{C})^* = n^2$. F est donc un isomorphisme

3. (i) F est un isomorphisme de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})^*$ et $f \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})^*$. Il existe donc une unique matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que

$$f = F_A$$

c'est à dire $\forall X \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}),$

$$f(X) = \text{tr}(AX).$$

(ii) $\psi_f(X) = 0$ si, et seulement si, $f(X)J = 0$ si, et seulement si, $f(X) = 0$ (car $J \neq 0$), donc

$$\ker \psi_f = \ker f.$$

f est une forme linéaire non nulle et $J \neq 0$, donc l'image de ψ_f est le sous-espace-vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ engendré par J. le rang de ψ_f est égal à 1

(iii) $\psi_f(J) = f(J)J = \text{tr}(AJ)J$.

- Si $\text{tr}(AJ) = 0$, alors $\psi_f(J) = 0$ et $\text{Im} \psi_f \subset \ker \psi_f$ et d'après la question 1.(ii), $\text{tr}(\psi_f) = 0 = \text{tr}(AJ)$.
 - Si $\text{tr}(AJ) \neq 0$, alors $\psi_f(J) = \text{tr}(AJ)J$ et d'après le calcul fait dans la question 1.(iii), $\text{tr}(\psi_f) = \text{tr}(AJ)$.
- Dans les deux cas, on a :

$$\text{tr}(\psi_f) = \text{tr}(AJ).$$

(iv) De la question 1.(iii), on déduit que ψ_f est diagonalisable si et seulement si $\text{tr}(AJ) \neq 0$

(v) Dans le cas où ψ_f est diagonalisable, ses valeurs propres sont 0 et $\text{tr}(AJ)$ ($\text{tr}(AJ) \neq 0$). Le polynôme minimal de ψ_f est donc

$$\pi_{\psi_f}(X) = X(X - \text{tr}(AJ)).$$

Exercice : 2

1. Le vecteur $V = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^n$ vérifie $AV = V$. Donc 1 est bien valeur propre de A, et V est un vecteur propre associé.

2. Posons $u(x) = (y_1, y_2, \dots, y_n)$. On a :

$$|y_i| = \left| \sum_{j=1}^n a_{ij}x_j \right| \leq \sum_{j=1}^n a_{ij}|x_j| \leq \|x\| \sum_{j=0}^n a_{ij} = \|x\|,$$

donc $\|u(x)\| \leq \|x\|$.

