

Devoir surveillé n°2

Correction



EXERCICE

- On remarque que  $C$  est compact. En effet,  $C$  est clairement fermé. De plus, pour  $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}_+^n$ , on a  $\|(x_1, \dots, x_n)\|_1 = x_1 + \dots + x_n \leq 1$ , et donc  $C$  est borné.  $C$  est une partie compacte de  $\mathbb{R}^n$  et  $f$ , qui est continue sur  $C$ , admet un maximum global sur  $C$ , atteint en  $a$ . De plus, puisque  $f(x_1, \dots, x_n)$  s'annule si un des  $x_i$  est nul, il est clair que  $a \in ]0, +\infty[^n$ .
- Posons  $g(x) = \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n$ . Par le théorème des multiplicateurs de Lagrange, il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que, pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$ , on a

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \lambda \frac{\partial g}{\partial x_i}(a) = \lambda \alpha_i.$$

Or,

$$\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = \alpha_i \frac{f(a)}{a_i}.$$

Puisque  $f(a) \neq 0$ , on a  $\lambda \neq 0$  et tous les  $a_i$  sont égaux (à  $\frac{f(a)}{\lambda}$ ). Mais, puisque  $\alpha_1 a_1 + \dots + \alpha_n a_n = 1$ , on en déduit que  $f$  atteint son maximum sur  $C$  en le point  $(1, \dots, 1)$ . Ce maximum vaut 1. D'où  $\forall x \in C, x_1^{\alpha_1} \dots x_n^{\alpha_n} \leq 1$ .

- La question précédente prouve que, si  $(x_1, \dots, x_n) \in [0, +\infty[^n$  satisfait  $\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n = 1$ , alors

$$\prod_{i=1}^n x_i^{\alpha_i} \leq 1 = \sum_{i=1}^n \alpha_i x_i.$$

Dans le cas général, on se ramène à ceci en posant

$$y_i = \frac{x_i}{\sum_{i=1}^n \alpha_i x_i},$$

qui vérifie  $\alpha_1 y_1 + \dots + \alpha_n y_n = 1$ . De  $\prod_{i=1}^n y_i^{\alpha_i} \leq 1$ , on déduit l'inégalité demandée.

Il y a égalité si, et seulement si,  $f\left(\frac{x}{\sum_{i=1}^n \alpha_i x_i}\right) = 1$  ou encore si, et seulement si,  $x_1 = x_2 = \dots = x_n$ .

- On pose  $X = yz, Y = xz, Z = xy$  et on choisit  $\alpha_1 = \alpha_2 = \alpha_3 = \frac{1}{3}$ . D'après ce qui précède  $(XYZ)^{\frac{1}{3}} \leq \frac{1}{3}(X + Y + Z)$ , inégalité qui s'écrit encore sous la forme  $V^{\frac{2}{3}} \leq \frac{S}{6}$  avec  $V = xyz$  et  $2(xy + xz + yz)$ . On vérifiera que le minimum de  $S(x, y, z) = 2(xy + xz + yz)$  est atteint pour  $x = y = z = V^{\frac{1}{3}}$ , ce qui entraîne aussi que, à volume fixé, le parallélépipède de surface minimal est le cube.

PROBLÈME

Partie I

- L'application  $f_k : (x_1, x_2, \dots, x_n) \mapsto x_k$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$  et on a  $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, \forall x \in \mathbb{R}^n, \frac{\partial^2 f_k}{\partial x_i \partial x_j}(x) = 0$ .  
Donc  $f_k \in \mathcal{N}$ . On en déduit que  $f_k \circ u = u_k$  appartient à  $\mathcal{N}$ .
- a) On a, pour tout  $x \in \mathbb{R}^n, J_x(f \circ u) = J_{u(x)} f \cdot J_x u$ , on obtient donc par identification des coefficients :

$$\frac{\partial(f \circ u)}{\partial x_i} = \sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \circ u \right) \frac{\partial u_k}{\partial x_i}.$$

b) On dérivant l'expression précédente par rapport à  $x_j$ , on obtient

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2(f \circ u)}{\partial x_i \partial x_j} &= \sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \circ u \right) \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{k=1}^n \frac{\partial}{\partial x_j} \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \circ u \right) \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \\ &= \sum_{k=1}^n \left( \frac{\partial f}{\partial x_k} \circ u \right) \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n \frac{\partial u_k}{\partial x_i} \frac{\partial u_l}{\partial x_j} \frac{\partial^2 f}{\partial x_k \partial x_l} \circ u \end{aligned}$$

c) Si  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $M_{ij}$  désigne l'élément de la  $i$ ème ligne et la  $j$ ème colonne de la matrice  $M$ . Pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ , on a :

$$\begin{aligned} (H_x(f \circ u))_{ij} &= \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) (H_x(u_k))_{ij} + \sum_{k=1}^n \sum_{l=1}^n (J_x(u))_{ki} (H_{u(x)}(f))_{kl} (J_x(u))_{lj} \\ &= \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) (H_x(u_k))_{ij} + ({}^t J_x(u) H_{u(x)} J_x(u))_{ij}. \end{aligned}$$

$$\text{D'où } H_x(f \circ u) = {}^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u) + \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) H_x(u_k).$$

3. a) Il est clair que l'application  $(V, W) \mapsto \text{tr}(VW)$  est bilinéaire. De plus elle est symétrique, puisque  $\text{tr}(VW) = \text{tr}(WV)$ . Enfin si  $V = (v_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ ,  $\text{tr}(V^2) = \sum_{i,j} v_{ij}^2$ , donc  $\text{tr}(V^2) \geq 0$  et  $\text{tr}(V^2) = 0$  si, et seulement si,  $v_{ij} = 0$ , pour tout  $(i, j)$ . Donc la forme est définie positive et par conséquent c'est un produit scalaire sur  $\mathcal{S}_n$ .

b) Si  $V_2 = 0$ , on a  $V_2 = 0V_1$ . Si  $V_2 \neq 0$ , la condition  $\forall S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \text{tr}(V_1 S) = 0 \Rightarrow \text{tr}(V_2 S) = 0$  est équivalent à dire que  $(\mathbb{R}V_1)^\perp \subset (\mathbb{R}V_2)^\perp$ . Comme  $(\mathbb{R}V_1)^\perp$  et  $(\mathbb{R}V_2)^\perp$  sont des hyperplans, alors  $(\mathbb{R}V_1)^\perp = (\mathbb{R}V_2)^\perp$  et donc  $\mathbb{R}V_1 \mathbb{R}V_2$ , d'où il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $V_2 = \lambda V_1$ .

4. a) On a  $\text{tr}(AH_x(f)) = \sum_{i=1}^n (AH_x(f))_{ii} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} (H_x(f))_{ji} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}(x) = Df(x)$ .

b) D'après la question 2.c), on a :  $H_x(f \circ u) = {}^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u) + \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) H_x(u_k)$ , et donc  $AH_x(f \circ u) =$

$$A {}^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u) + \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) AH_x(u_k). \text{ D'où pour tout } x \in \mathbb{R}^n, \text{ on peut écrire :}$$

$$\begin{aligned} D(f \circ u)(x) &= \text{tr}(AH_x(f \circ u)) \\ &= \text{tr}(A {}^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u)) + \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) \text{tr}(AH_x(u_k)) \\ &= \text{tr}(A {}^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u)) + \sum_{k=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_k}(u(x)) Du_k(x) \\ &= \text{tr}(A {}^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u)). \end{aligned}$$

car  $Du_k(x) = 0$  ( $u_k \in \mathcal{N}$ ).

5. a) Pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$ , on a  $q(x) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n s_{ij} x_i x_j = \sum_{i=1}^n s_{ii} x_i^2 + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} s_{ij} x_i x_j$ . Donc  $\frac{\partial^2 q}{\partial x_i \partial x_j} = 2s_{ij}$  et par suite

$$H_x(q) = 2S.$$

b) Puisque  $q$  conserve  $\mathcal{N}$ , donc  $q \in \mathcal{N} \Rightarrow q \circ u \in \mathcal{N}$ . Ce qui se traduit par  $\text{tr}(AH_x(q)) = 0 \Rightarrow \text{tr}(AH_{u(x)}(q)) = \text{tr}(A {}^t J_x(u) H_{u(x)}(q) J_x(u)) = 0$ . Or  $H_x(q) = H_{u(x)}(q) = 2S$ , donc

$$\forall S \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R}), \text{tr}(AS) = 0 \Rightarrow \text{tr}(J_x(u) A {}^t J_x(u) S) = 0.$$

On déduit de la question 3.b), de cette partie, les deux matrices  $A$  et  $J_x(u) A {}^t J_x(u)$  sont colinéaires, donc il existe  $\lambda(x) \in \mathbb{R}$  tel que  $J_x(u) A {}^t J_x(u) = \lambda(x) A$ .

c) On a, pour tout  $x \in \mathbb{R}^n$  :

$$\begin{aligned} D(f \circ u)(x) &= \text{tr}(A^t J_x(u) H_{u(x)}(f) J_x(u)) \\ &= \text{tr}(J_x(u) A^t J_x(u) H_{u(x)}(f)) \\ &= \lambda(x) \text{tr}(A H_{u(x)}(f)) \\ &= \lambda(x) Df(u(x)). \end{aligned}$$

## Partie II

1. a) Les deux matrices  $J_x(u)$  et  $A$  étant inversibles, donc la matrice  $\lambda(x)A = J_x(u)A^t J_x(u)$  est inversible et par conséquent  $\lambda(x) \neq 0$ .
  - b) Puisque  $u$  est de classe  $\mathcal{C}^2$ , l'application  $x \mapsto J_x(u)$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ . Il est de même de l'application  $x \mapsto J_x(u)A^t J_x(u)$ . Donc pour tout  $(i, j)$ , l'application  $x \mapsto \lambda(x)a_{ij} = (J_x(u)A^t J_x(u))_{ij}$  est de classe  $\mathcal{C}^1$ , et comme  $A$  est inversible, il existe au moins un couple  $(i, j)$  tel que  $a_{ij} \neq 0$ , donc  $\lambda$  est  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ .
  - c) On a  $\lambda(x)I_n = B J_x(u) A^t J_x(u)$ . Par multiplication à gauche par  ${}^t J_x(u)$  et à droite par  ${}^t J_x(u)^{-1}$ , on obtient donc  $\lambda(x)I_n = {}^t J_x(u) B J_x(u) A$ , d'où  $\lambda(x)B = {}^t J_x(u) B J_x(u)$ .
2. On a, pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$  :

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, \lambda(x)b_{ij} = ({}^t J_x(u) B J_x(u))_{i,j} = \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_i}(x) \frac{\partial u_q}{\partial x_j}(x),$$

d'où,  $\forall x \in \mathbb{R}^n$ ,

$$(1) \quad b_{ij} \frac{\partial \lambda}{\partial x_k}(x) = \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial^2 u_p}{\partial x_k \partial x_i}(x) \frac{\partial u_q}{\partial x_j}(x) + \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_i}(x) \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_k \partial x_j}(x).$$

En changeant  $(i, j, k)$  par  $(k, j, i)$  on obtient :

$$(2) \quad b_{kj} \frac{\partial \lambda}{\partial x_i}(x) = \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial^2 u_p}{\partial x_i \partial x_k}(x) \frac{\partial u_q}{\partial x_j}(x) + \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k}(x) \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j}(x).$$

Et de même, en changeant  $(i, j, k)$  par  $(i, k, j)$  on obtient :

$$(3) \quad b_{ik} \frac{\partial \lambda}{\partial x_j}(x) = \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial^2 u_p}{\partial x_j \partial x_i}(x) \frac{\partial u_q}{\partial x_k}(x) + \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_i}(x) \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_j \partial x_k}(x).$$

Par sommation, on obtient donc

$$\begin{aligned} b_{ki} \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} + b_{kj} \frac{\partial \lambda}{\partial x_i} - b_{ij} \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} &= \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial^2 u_p}{\partial x_j \partial x_i} \frac{\partial u_q}{\partial x_k} \\ &= 2 \sum_{p=1}^n \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j} \end{aligned}$$

en utilisant la symétrie de la matrice  $B$ .

3. Calculons de deux manières différentes :  $E = \sum_{i,j} \sum_{p,q} a_{ij} b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j}$ .

D'une part, on a :

$$E = \sum_{p,q} b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \left( \sum_{i,j} a_{ij} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j} \right) = \sum_{p,q} b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} D u_q = 0.$$

D'autre part

$$\begin{aligned} E &= \sum_{i,j} a_{ij} \left( \sum_{p,q} b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j} \right) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{i,j} a_{ij} \left( b_{ik} \frac{\partial \lambda}{\partial x_j} + b_{kj} \frac{\partial \lambda}{\partial x_i} - b_{ij} \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} \right) \\ &= \frac{1}{2} \left[ \sum_{j=1}^n \frac{\partial \lambda}{\partial x_j} \sum_{i=1}^n b_{ki} a_{ij} + \sum_{i=1}^n \frac{\partial \lambda}{\partial x_i} \sum_{j=1}^n b_{kj} a_{ji} - \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n b_{ij} a_{ij} \right] \end{aligned}$$

Mais  $AB = I_n$ , donc  $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $\sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j. \end{cases}$ , d'où :

$$E = \frac{1}{2} \left( \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} + \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} - \frac{\partial \lambda}{\partial x_k} \text{tr}(AB) \right) = -\frac{1}{2}(n-2) \frac{\partial \lambda}{\partial x_k}.$$

En conclusion,  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall x \in \mathbb{R}^n$ ,  $(n-2) \frac{\partial \lambda}{\partial x_k}(x)$

4. a) Puisque  $n \neq 2, \forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \forall x \in \mathbb{R}^n$ ,  $(n-2) \frac{\partial \lambda}{\partial x_k}(x) = 0$  et donc  $\lambda$  est constant. Donc, d'après la question 2. de cette partie,  $\forall i, j, k$ ,

$$\sum_{p,q} b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j} = 0.$$

Soit  $U_{ij}$  la matrice colonne qui admet comme élément de la  $q^{\text{ième}}$  ligne  $\frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j}(x)$ . On a donc

$$\sum_{p,q} b_{pq} \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j}(x) = \sum_{p=1}^n \frac{\partial u_p}{\partial x_k} \sum_{q=1}^n b_{pq} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j}(x) = ({}^t J_x(u) B U_{ij})_k = 0,$$

où  $({}^t J_x(u) B U_{ij})_k$  est la  $k^{\text{ième}}$  composante du vecteur  ${}^t J_x(u) B U_{ij}$ , donc  ${}^t J_x(u) B U_{ij} = 0$  et comme  ${}^t J_x(u) B$  est inversible alors  $U_{ij} = 0$ , donc  $\forall i, j, q$ ,  $\frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j} = 0$ .

- b) La formule de Taylor-Lagrange à l'ordre 2, appliquée à  $u_q$ , s'écrit :

$$u_q(x) = u_q(0) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial u_q}{\partial x_i}(0) x_i + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{\partial^2 u_q}{\partial x_i \partial x_j}(\theta x) = u_q(0) + \sum_{i=1}^n \frac{\partial u_q}{\partial x_i}(0) x_i,$$

avec  $\theta \in ]0, 1[$ .

Donc  $u$  est une application affine. La matrice de la partie linéaire de  $u$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^n$  est  $J_x(u)$ , donc inversible.

- c) Posons  $J = J_x(u)$  qui ne dépend donc pas de  $x$ . On a  ${}^t B J = \lambda B$ . Soit  $q$  la forme quadratique dont la matrice dans la base canonique est  $B$ , et  $j$  l'application linéaire dont la matrice dans cette base est  $J$ . On a donc

$$\forall x \in \mathbb{R}^n, q(j(x)) = \lambda q(x).$$

Soit  $(s, t)$  la signature de  $q$  avec  $s + t = n$ .

Si  $s > t$ , soit  $E$  un sous-espace vectoriel de dimension  $s$  de  $\mathbb{R}^n$  tel que la restriction de  $q$  à  $E$  soit positive. La restriction de  $q$  à  $j(E)$  ne peut être négative, donc  $\lambda > 0$ .

Si  $s < t$ , un raisonnement analogue montre que  $\lambda > 0$ .

Si  $s = t$ , on ne peut pas conclure : pour  $n = 2$ , soit

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, J_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, J_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Alors  ${}^t J_1 B J_1$ , soit  $\lambda = 1$  et  ${}^t J_2 B J_2 = -B$ , soit  $\lambda_2 = -1$  et on a des exemples analogues en toute dimension paire.

5. Dans ce cas, on a :

$$Df = \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}$$

D'où  $Du_1 = e^{x_1} \cos x_2 - e^{x_1} \cos x_2 = 0$  et  $Du_2 = e^{x_1} \sin x_2 - e^{x_1} \sin x_2 = 0$ , d'où la condition (1). On a

$$J_x(u) = \begin{pmatrix} e^{x_1} \cos x_2 & -e^{x_1} \sin x_2 \\ e^{x_1} \sin x_2 & e^{x_1} \cos x_2 \end{pmatrix} = e^{x_1} \begin{pmatrix} \cos x_2 & \sin x_2 \\ \sin x_2 & \cos x_2 \end{pmatrix}$$

Donc  ${}^t J_x(u) J_x(u) = e^{2x_1} I_2$  et par conséquent on a la condition (2). De plus  $J_x(u)$  est inversible, ce qui entraîne la condition (3). Cependant  $u$  n'est pas affine.

●●●●●●●●